T S1/5/1

1/5/1

DIALOG(R) File 351: Derwent WPI

(c) 2003 Thomson Derwent. All rts. reserv.

011606038 **Image available** WPI Acc No: 1998-023166/199803

XRPX Acc No: N98-017708

Zoom lens with rear focussing function for video camera - includes third lens group which has negative refractivity from object side, while concave side of negative lens of third lens group faces object side

Patent Assignee: CANON KK (CANO Inventor: HORIUCHI A; MUKAIYA H

Number of Countries: 002 Number of Patents: 003

Patent Family:

Patent No Kind Date Applicat No Kind Date Week JP 928<u>1390</u> Α 19971031 JP 9686616 Α 19960409 199803 US 6178049 20010123 US 97831730 B1 A 19970401 200107 US 99227343 Α 19990108 US 6226130 20010501 US 97831730 B1 Α 19970401 200126

Priority Applications (No Type Date): JP 9686616 A 19960409; JP 9686618 A 19960409; JP 96143685 A 19960514

Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes JP 9281390 25 G02B-015/16 Α

US 6178049 В1 G02B-015/14 Div ex application US 97831730 US 6226130 В1 G02B-015/14

Abstract (Basic): JP 9281390 A

The zoom lens has four lens group arranged sequentially along an optical path. A first, second and fourth lens group (L1,L2,L4) have a positive refractivity from the object side. A third lens group (L3) has a negative refractivity from the object side. The focussing is performed by moving the second and fourth lens group along the optical path.

A negative lens is provided in the third lens group whose concave side surfaces face the object side. A predetermined length between the image surface and the last surface of the lens, is assigned. A focal length of the entire system is denoted by `F' number and a predetermined value for a half angle view is determined.

ADVANTAGE - Provides small and efficient lens for zooming. Provides long backing focus with arrangement of color decomposition prism. Dwg.1/19

Title Terms: ZOOM; LENS; REAR; FOCUS; FUNCTION; VIDEO; CAMERA; THIRD; LENS; GROUP; NEGATIVE; REFRACT; OBJECT; SIDE; CONCAVE; SIDE; NEGATIVE; LENS; THIRD; LENS; GROUP; FACE; OBJECT; SIDE

Derwent Class: P81; W04

International Patent Class (Main): G02B-015/14; G02B-015/16

International Patent Class (Additional): G02B-013/18

File Segment: EPI; EngPI

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開平9-281390

(43)公開日 平成9年(1997)10月31日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G 0 2 B 15/16 13/18

G 0 2 B 15/16 13/18

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全25頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平8-86616

平成8年(1996)4月9日

(71)出願人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72)発明者 向谷 仁志

東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤノ

ン株式会社内

(72)発明者 堀内 昭永

東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤノ

ン株式会社内

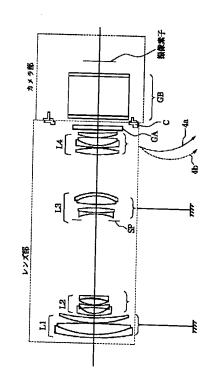
(74)代理人 弁理士 丸島 儀一

(54) 【発明の名称】 リアフォーカス式のズームレンズ

(57)【要約】

【課題】 色分解プリズム等の配置を可能とするバックフォーカスの長いリアフォーカス式のズームレンズを提供すること。

【解決手段】 物体側より順に、正、負、正、正の第1~4群構成で第2、第4レンズ群を移動させてズーミングを行い、第4レンズ群を移動させて、フォーカシングを行うズームレンズで第3レンズ群を順に負、正のレトロフォーカスタイプとし、主点を後方に配置してバックフォーカスを確保した。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 物体側より順に、正の屈折力を有する第 1レンズ群、負の屈折力を有する第2レンズ群、正の屈 折力を有する第3レンズ群、正の屈折力を有する第4レ ンズ群を有し、

前記第2レンズ群と前記第4レンズ群を移動させてズーミングを行い前記第4レンズ群を移動させてフォーカスを行うリアフォーカス式ズームレンズであって、前記第3レンズ群は、最も物体側に物体側へ凹面を向けた負レンズを有し、

広角端無限遠物体における該ズームレンズの最終面から 像面までの距離を空気に換算した時の長さをBF、広角 端における全系の焦点距離をFナンバー、半画角を各々 f_W、F_{NW}、ωとおいたとき

【外1】

8. $1 < B F \times \sqrt{F_{NW}} / (f_{W} \times t \ a \ n \ \omega) < 1 \ 3$. 3

なる条件式を満足することを特徴とするリアフォーカス 式のズームレンズ。

【請求項2】 前記負レンズの物体側のレンズ面の曲率 半径を $\mathbf{R}_{31\,\mathrm{f}}$ 、前記負レンズと前記第3レンズ群の焦点 距離を各々 $\mathbf{f}_{31\,\mathrm{f}}$, \mathbf{f}_{3} とした時

 $-0.60 < R_{31f} / f_3 < -0.10$

0.30<R_{31f} $/f_{31}<$ 0.90

なる条件式を満足する請求項1のリアフォーカス式ズー ムレンズ。

【請求項3】 前記第3レンズ群は少なくとも正屈折力の接合レンズを有することを特徴とする請求項1のリアフォーカス式のズームレンズ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、リアフォーカス式のズームレンズに関し、特にレンズとCCDとの間に色分解プリズムが入るような長いバックフォーカスを確保しつつ、高変倍比でしかも前玉径が小さく、大口径なリアフォーカス式のズームレンズに関する。

[0002]

【従来の技術】最近、ホームビデオカメラ等の小型軽量 化に伴い、撮像用ズームレンズの小型化にもめざましい 進歩が見られ、特に全長の短縮化や前玉径の小型化、構 成の簡略化に力が注がれている。

【0003】これらの目的を達成するひとつの手段として、物体側の第1レンズ群以外のレンズ群を移動させてフォーカスを行う、所謂リアフォーカス式のズームレンズが知られている。

【0004】一般にリアフォーカス式のズームレンズは、第1レンズ群を移動させてフォーカスを行うズームレンズに比べて、第1レンズ群の有効径が小さくなり、レンズ系全体の小型化が容易になる。又近接撮影、特に極近接撮影が可能となり、更に比較的小型軽量のレンズ

群を移動させているので、レンズ群の駆動力が小さくて すみ迅速な焦点合わせができる。

【0005】この様なリアフォーカス式のズームレンズとして例えば、特開昭62-206516号公報、特開昭62-24213 時の報等では物体側より順に正の第1レンズ群、負の第2レンズ群、正の第3レンズ群、正の第4レンズ群を有し、第2レンズ群を移動させて変倍を行い、第4レンズ群で変倍に伴う像面変動を補正すると共に、フォーカシングを行うズームレンズを開示している。

【0006】また、特開平4-43311号公報、特開平4-153615号公報、特開平5-19165号公報、特開平5-27167号公報、および特開平5-60973号公報では、第4レンズ群を凸レンズ1枚または、凸レンズ2枚で構成された例が開示されている。また、特開平5-60974号公報では第4レンズ群が凹凸の2枚で構成されたズームレンズが開示されている。【0007】更に、特開昭55-62419号公報、特開昭62-24213号公報、特開昭62-24213号公報、特開昭62-24213号公報、特開昭62-24213号公報、特開昭62-215225号公報、特開昭56-114920号公報、特開平3-200113号公報、特開平4-242707号公報、特開平4-343313号公報、特開平5-297275号公報等の公報ではその実施例中に第3群、第4群がそれぞれが、正レンズ、負レンズの2枚構成でなることを開示している。

【0008】また、ビデオデッキの高性能化(デジタル化)に伴いビデオカメラの高画質化が進んできている。その1つの方法として色分解光学系による画像の分解により高画質を達成している。そして、それに適したレンズとして、特開平5-72474号公報、特開平6-51199号公報、特開平6-337353号公報、特開平6-347697号公報、特開平7-199069号公報、特開平7-270684号公報等の公報がある。【0009】

【発明が解決しようとしている課題】以上述べたように、一般にズームレンズにおいて、前玉径・全系の小型化を達成するには、第1レンズ群による距離合わせよりも、所謂リアフォーカス方式の方が適している。

【0010】しかしながら、特開平4-026811号公報および特開平4-88309号公報では、その構成において色分解プリズムを配置するのが困難であった。【0011】また、特開平4-43311号公報、特開平5-19165号公報、特開平5-27167号公報、および特開平5-60973号公報で開示されているこれらのズームレンズではズーム比が6倍から8倍程度でありこれ以上の高倍ズームレンズになると色収差の変倍による変動が大きくなりすぎて補正しきれず充分な光学性能を発揮させることは困難であった。また、特開平5-60974号公報で開示されている例でも、ズーム比が8倍クラスとやは

り充分な高倍化が達成されていなかった。

【0012】更に、特開昭55-62419号公報、特 開昭56-114920号公報、特開平3-20011 3号公報で開示されている例では、第1群または、第3 群も変倍に伴って移動するため鏡筒構造が複雑になり小 型化を達成するためには不向きであった。また、特開平 4-242707号公報及び特開平4-343313号 公報、特開平5-297275号公報に開示されている 例では第3群が大きな空気間隔を持つ構成となっており さらに第3群中の負レンズの屈折力が弱いため高変倍ズ ームレンズに適用するためには第3群で発生する色収差 を充分に補正できるタイプとはならない。更には、特開 平5-297275号公報で提案されている例では第3 群中の凹メニスカスレンズが像面側に強い凹面を向けた 構成となっているためテレフォト化には有効であるが凸 レンズで発生した高次のフレアー成分を凹レンズで受け るには不向きな構成であるため大口径、高変倍ズームレ ンズには不利なタイプである。

【0013】また、特開平5-72474号公報、特開 平6-51199号公報、特開平6-337353号公 報、特開平6-347697号公報、特開平7-199 069号公報、特開平7-270684号公報等の公報 で開示されている例でも、その実施例はいずれもズーム 比が $10\sim12$ 倍程度とやはり充分な高倍化が達成され ていなかった。

【0014】本発明の目的は、上記従来例の欠点を改善 し、特に本出願人提案の特開平7-270684号公報 の改良に関し、色分解用プリズム等の光学素子やズーム レンズ部の保護を目的とした光学素子が入るバックフォ ーカス空間を充分に確保し、全ズーム域・全物体距離に わたって良好な光学性能を維持しつつ大口径で16倍程 度の高変倍を図ったリアフォーカス式のズームレンズを 提供し、合わせて該ズームレンズの着脱可能なビデオカ メラを提供することを目的とする。

[0015]

【課題を解決するための手段】本発明はかかる目的のも とで、物体側より順に、正の屈折力を有する第1レンズ 群、負の屈折力を有する第2レンズ群、正の屈折力を有 する第3レンズ群、正の屈折力を有する第4レンズ群を 有し、前記第2レンズ群と前記第4レンズ群を移動させ てズーミングを行い前記第4レンズ群を移動させてフォ ーカスを行うリアフォーカス式ズームレンズであって、 前記第3レンズ群は、最も物体側に物体側へ凹面を向け た負レンズを有し、広角端無限遠物体における該ズーム レンズの最終面から像面までの距離を空気に換算した時 の長さをBF、広角端における全系の焦点距離をFナン バー、半画角を各々 $f_{\,\scriptscriptstyle W}$ 、 $F_{\,\scriptscriptstyle N\,\scriptscriptstyle W}$ 、 ω とおいたとき

[0016]

【外2】

8. $1 < BF \times \sqrt{F_{NW}}$ / $(f_{\psi} \times t an \omega) < 13.3$

なる条件式を満足させている。

【0017】すなわち、第2レンズ群にて発散された光 束を略アフォーカルとするための第3レンズ群を負レン ズが先行するレトロタイプとし、又、面形状を特定する ことで、第3群の主点間隔を第2群から遠ざけるように 配置することにより第2レンズ群と該第3レンズ群との 主点間隔をより開き第3レンズ群に入射する軸上光線高 さをより高くする。従って全系の焦点距離を所定量とす るための第4群の焦点距離を長くすることができワーキ ングディスタンスとしてのバックフォーカスを長くする ものである。すなわち第3レンズ群をでる光束が略アフ ォーカルであるためバックフォーカスの長さは主点系で 計算するとほぼ第4レンズ群の焦点距離と同じとなる。 従って全系の焦点距離を固定して第4レンズ群の焦点距 離を長くするためには図19で示される如く第3レンズ 群での軸上光高さhを高くしてやれば良いことが分か

【0018】又、特に、前記負レンズの物体側のレンズ 面の曲率半径を $\mathrm{R}_{31\,\mathrm{f}}$ 、前記負レンズと前記第3レンズ 群の焦点距離を各々 f_{31f} , f_3 とした時、

 $-0.60 < R_{31f} / f_3 < -0.10$

0. $30 < R_{31f} / f_{31} < 0.90$

なる条件式を満足させて、バックフォーカスを確保する 一方、良好な収差が得られるようにしている。

【0019】更なる特徴は、以下の説明に記載されてい る。

[0020]

【発明の実施の形態】次に、本発明の実施例を用いて具 体的に説明する。

【0021】図1~図9は本発明のリアフォーカス式の ズームレンズの後述する数値実施例1~9のレンズ断面 図、図10~図18は各実施例の諸収差図を各々示す。 各収差図においてAは広角端における収差図、Bは中間 における収差図、Cは望遠端における諸収差図を示す。 【0022】図中L1は正の屈折力の第1レンズ群、L 2は負の屈折力の第2レンズ群、L3は正の屈折力の第 3レンズ群、L4は正の屈折力の第4レンズ群である。 SPは開口絞りであり、第3レンズ群L3の直前に配置 している。GAは、ズームレンズの保護を目的とした保 護ガラスであり、GBは色分解プリズムやCCDのフェ ースプレートやローパスフィルター等のガラスブロック である。L 1からGAまでがズームレンズ部であり、マ ウント部材Cを介してカメラ本体に着装されている。し たがってGB以降像面側はカメラ本体に含まれる。

【0023】本実施例では広角端から望遠端への変倍に 際して矢印のように第2レンズ群を像面側へ移動させる と共に、変倍に伴う像面変動を第4レンズ群を移動させ て補正している。又、第4レンズ群を光軸上移動させて

フォーカスを行うリアフォーカス式を採用している。特 に図1の曲線4a,4bに示すように広角端から望遠端 への変倍に際して物体側へ凸状の軌跡を有するように移 動させている。これにより第3レンズ群と第4レンズ群 との空間の有効利用を図りレンズ全長の短縮化を効果的 に達成している。同図に示す第4レンズ群の実線の曲線 4 a と 点線の 曲線 4 b は各々無限遠距離物体と近距離物 体にフォーカスしているときの広角端から望遠端への変 倍に伴う際の像面変動を補正する為の移動軌跡を示して いる。尚、第1レンズ群と第3レンズ群は変倍及びフォ ーカスの際固定である。

【0024】数値実施例1~3、9においては、第3レ ンズ群は、負、正からなる負の屈折力の接合レンズと、 正、負からなる正の屈折力の接合レンズで構成され全体 としてレトロタイプの正レンズ群を構成している。そし て、負の屈折力の接合レンズは、物体側のレンズ面が物 体側に凹面を向けている。こうして、第3レンズ群の主 点位置を第2レンズ群から遠ざける役割を与えバックフ ォーカスを長くすることに貢献している。特に像側に比 べて物体側に強い負のパワー(曲率半径が短い)を与え て主点位置をより後方に位置させている。

【0025】一方前記正の屈折力の接合レンズは、像面 側のレンズ面が該接合レンズの物体側の面に比べ強い屈 折面(曲率半径が短い)を有し、この接合レンズも同様 に第3レンズ群の主点位置を第2レンズ群から遠ざける 役割を担っており、第4レンズ群の焦点距離を長くし、 従ってバックフォーカスを長くすることに貢献してい

る。

【0026】数値実施例 $4\sim$ 8においては、第<math>3レンズ 群は負の単レンズと、正の単レンズで構成され、同様 に、全体としてレトロタイプの正レンズ群を構成してい る。さらに前記負の単レンズは物体側の面が強い凹面で あり第3群の主点位置を第2群から遠ざける役割を担っ ており、第4群の焦点距離を長くし従ってバックフォー カスを長くすることに貢献している。

【0027】一方前記正の単レンズは、像面側の面が物 体側の面に比べ強い屈折面(曲率半径が短い)を有し第 3レンズ群の主点位置を第2レンズ群から遠ざける役割 を担っており、第4レンズ群の焦点距離を長くし従って バックフォーカスを長くすることに貢献している。

【0028】このように、本実施例では、第3レンズ群 の最も物体側に負レンズを配置し、この負レンズの物体 側のレンズ面を物体側に凹面として主点位置を後方に配 置し、後方に色分解プリズムを配置できる程のバックフ ォーカスを確保している。

【0029】そして、バックフォーカスを確保するとと もに良好な収差を維持するために、広角端の無限違物体 における該レンズの最終面から像面までの距離を空気に 換算した時の長さをBF、広角端における全系の焦点距 離と開放Fナンバー、半画角を各々 $f_{ extsf{ iny W}}$ 、 $F_{ extsf{ iny NW}}$ 、 ω とし た時、

[0030] 【外3】

8. $1 < B F \times \sqrt{F_{NW}} / (f_{W} \times t \ a \ n \ \omega) < 1 \ 3. \ 3 \ \cdots (1)$

なる条件式を満足させている。

【0031】下限値を越えてFナンバーを明るくすると 高次の球面収差、コマ収差が発生し、補正するのが困難 になる。

【0032】上限値を越えて、Fナンバーが暗くなると 軸上光線束が細くなり、これによって、該レンズの最終 面と像面との間に配置される色分解プリズムを小型化す ることが可能になる。すなわち、バックフォーカスを長 くする必要がないにもかかわらず、長くしなければなら

なる条件である。

【0035】条件式(2)、(3)ともに第3群の最も 像面側の面の曲率を制限するためのもので、上限を越え ると凹面の曲率並びに焦点距離がゆるくなり本発明の目 的であるバックフォーカスを充分に長く保つことが困難 となり、下限を越えると広角端において第2群から発散 してくる光線束が第3群に入射する際に発生する高次の

1.
$$0 < |R_{31r}/R_{32r}| < 5.0$$

1. $5 < f_3/f_{32} < 5.0$

なる条件式を満足することである。

ず、該レンズ全長の長大化をまねく。

【0033】以上の構成で、本発明の目的はとり合えず 達成することが可能であるが、更に望ましくは下記の条 件を満足することが望ましい。

【0034】(i)第3レンズ群の最も物体側のレンズ 面の曲率半径を R_{31f} 、第3レンズ群の最も物体側に位 置する負レンズの焦点距離を f_{31} 、第3レンズ群の焦点 距離をf3とした時、

球面収差を補正することが困難となって高性能化を達成 できなくなる。

【0036】(ii)又、前記第3レンズ群の最も像面 側に正レンズ(接合レンズを含む)を配置し、該正レン ズの物体側と像面側のレンズ面の曲率半径を各々R

 $_{31_{
m r}}$, ${
m R}_{32_{
m r}}$, 該正レンズそして前記第3レンズ群の焦 点距離を各々f32, f3 とした時、

... (5)

【0037】条件式(4)、(5)ともに第3レンズ群

の最も像面側の面の曲率を制限するためのもので、下限 を越えると本発明の目的であるバックフォーカスを充分 に長く保つことが困難となり、上限を越えると第3レン ズ群を射出しフォーカス機能を有する第4レンズ群に入 射する際に発生する高次の球面収差を補正することが困 難となって高性能化を達成できなくなる。

0.66<L/(f_t · tan ω) <1.17 4.00 $< f_4 / f_w < 7.00$

 $0.10 < D/f_t < 0.30$

なる条件である。

【0039】条件式(6)は第2レンズ群の変倍のため の移動空間をズーム比の関係を最適化するもので、上限 値を超えると変倍に対する移動のための空間が広すぎ全 長の長大化をまねき、下限値を超えると第2レンズ群の 変倍負担量を稼ぐため負の屈折力を強くせねば成らなく なり、像面湾曲を示す負のペッツバール和が増大し好ま しくない。

【0040】条件式(7)はバックフォーカスの長さを 最適化するもので上限値を超えるとバックフォーカスが 必要以上に長くなり全長の長大化をまねき、下限値を超 えると充分に長いバックフォーカスを確保することが困 難となる。

【0041】条件式(8)はフォーカスのための第4群 の移動可能な空間と望遠端の焦点距離の関係を最適化す るもので、上限値を超えるほどDを大きくとると全長の 長大化をまねき好ましくなく、下限値を超えるとフォー カスのための充分な空間を確保できなくなり、ズームレ ンズの操作性に支障がでてくる。

【0042】さて、望遠端の色収差を充分に補正するた めに第2群は、少なくとも2枚の負レンズと少なくとも 1枚の正レンズで構成されていればよいが、本実施例で は前述のように第2レンズ群と第3レンズ群の主点間隔 を拡大するため該第2レンズ群の最も像面側に負レンズ を配置してさらにバックフォーカスを長くすることに貢 献している。

【0043】また更に良好な収差補正、特に色収差を良 好に補正するためには、第 $1\sim3$ 、第9実施例に示す如 く第3群に少なくとも1つの接合レンズを有することで ある。先にも述べたように、ビデオカメラの高画質化に ともない、従来あまり問題にならなかった色収差、特に 倍率色収差が問題となりこれを良好に補正している。

【0044】又、本実施例では、第1レンズ群の像を小 さくするために開口絞りを第3レンズ群直前に配置した が、この位置に限ることなく、第3レンズ群と第4レン ズ群との間でも、、又、第34レンズ群中の負レンズと 正レンズとの間でもさしつかえない。

【0045】尚、本実施例では、第3レンズ群を順に 負、正として、射出瞳を長くし、ズームレンズを射出す る光線の状態か略テレセントリックとなるようにして、 その後方に配置された色分解プリズムに入射する光線の

【0038】(iii)又、第1レンズ群から第2レン ズ群、そして第2レンズ群から第3レンズ群までので空 気間隔、和をL、広角端における半画角をω、広角端、 望遠端そして前記第4レンズ群の焦点距離を各々、f $_{ extsf{w}}$, $\mathrm{f}_{\, ext{t}}$, $\mathrm{g}_{\, ext{g}}$ 望遠端での無限遠物体に対する前記第 3レンズ群と第4レンズ群の空気間隔をDとした時、

... (6)

... (7)

... (8)

角度を緩くすることにより、色分解系の波長による反射 特性変化を解消し、色分解を忠実に行い画像の色再現性 を非常に良くしている。

【0046】また、本レンズのように高倍率のレンズで は、テレ端の焦点距離が非常に長くなり、テレ端および その付近の性能が該第2群に大きく影響されてくる。そ して、この第2レンズ群に非球面を導入すれば光学性能 を上げることが可能になる。

【0047】なお、非球面は、基本的に球面収差の補正 を目的としているため、レンズの周辺部にいくにしたが って正の屈折力が弱くなる形状となることが望ましい。 【0048】更に、良好な収差補正、特に色収差を良好 に補正するためには、第4群中の少なくとも1つの正レ ンズは、

 $\nu_{\rm d} > 64.0$

を満足するガラスで構成することである。ただし、 ν_d はガラスのアッベ数である。

【0049】この条件式は、倍率色収差を良好に補正す るための条件で、条件式の下限値を越えてアッベ数を小 さくすると、倍率色収差がアンダーになり好ましくな

【0050】以下に、本発明の実施例を記載する。

【0051】数値実施例において、Riは物体側より順 に第i番目のレンズ面の曲率半径、Diは、物体側より 順に第i番目のレンズ厚及び空気間隔、Niとviはそ れぞれ物体側より順に第 i 番目のレンズのガラスの屈折 率とアッベ数である。

【0052】また、数値実施例1におけるR28~R2 9、数値実施例2、3、9におけるR26~R27、数 値実施例4~8におけるR24~R25等は保護ガラス 部、数値実施例1におけるR30~R33、数値実施例 2、3、9におけるR 28~R 3 1 数値実施例4~8に おけるR26~R29等は、色分解プリズム、光学フィ ルター、フェースプレート等のガラスブロックを示す。 【0053】又、前述の各条件式と数値実施例における 諸数値との関係を表-1に示す。

【0054】非球面形状は、光軸方向にX軸、光軸と垂 直方向H軸、光の進行方向を正とし、Rを近軸曲率半 径、各球面係数をK,B,C,D,Eとしたとき、 [0055]

【外4】

 $X = \frac{(1/R)H^{2}}{1 \times \sqrt{1 - (1 + K)(H/R)^{2}}} + B H^{4} + C H^{6} + D H^{8} + E H^{10}$ 0~1」を意味する。 [0057] なる式で表している。 【表1】

【0056】また例えば「 $\mathrm{e}-\mathrm{O}^{\mathtt{x}}$ 」の表示は「1

	r				1				
条件式		,			效値実施	施例			
	1	2	3	4	5	6	7	8	9
(1)	10. 59	10. 90	11.09	9. 96	9. 59	10. 03	10. 03	10. 04	9. 01
(2)	-0. 255	-0. 328	-0. 386	-0. 269	-0. 276	-0. 268	-0. 275	-0. 257	-0. 269
(3)	0. 412	0. 597	0. 758	0. 598	0. 548	0. 575	0. 594	0. 593	0. 750
(4)	2. 428	1. 313	1. 338	3. 360	3. 191	3. 296	3. 299	3. 353	
(5)	2, 304	2, 483	2, 608	2. 824	2. 648	2. 750	2. 771	2, 893	1. 373
(6)	0. 935	0. 932	0. 908	0. 917	0. 925	0. 921	0. 921		2. 880
(7)	5. 159	5. 178	5. 265	5. 281	5. 220	5. 294		0.918	0. 998
(8)	0. 225	0. 192	0. 208	0. 260	0. 228		5. 288	5. 278	5. 266
				V. 200	0. 228	0. 253	0. 255	0. 258	0. 207

[0058]

【外5】

双颌军麻例	1

	f=1~15, 42		Fno=1.65~2.61	20= 59	0° ~4, 2°
R 1 =	14. 996	D 1=	0. 30	00,	
R 2 =	7. 420	D 2=	1. 01	N 1= 1.846660	ν 1= 23.8
R 3 =	- 55. 755	D 3=	0. 04	N 2= 1.603112	ν 2= 60.7
R4 =	6. 528	D 4=	0. 58	N 2- 1 cooper	
R 5 =	16. 528	D 5= i		N 3= 1.696797	ν 3≈ 55.5
R 6 =	6. 618	D 6=	0. 16	N 4- 1 00000m	
R7 =	1. 639	D 7=	0. 67	N 4= 1.882997	ν 4= 40.8
R 8 =	-5. 612	D 8=	0. 14	N 5= 1.882997	_
R 9 =	6. 435	D 9=	0. 11	1 3- 1.082387	ν 5= 40.8
R10 =	3. 282	D10=	0. 55	N 6= 1.846660	_
R11 =	-4. 917	D11=	0. 09	M 0- 1.04000U	ν 6= 23.8
R12 =	-3. 110	D12=	0. 14	N 7= 1.772499	
R13 =	52. 786	D13= 🛱		1. 1. 112499	ν 7= 49.6
R14 =	(紋り)	D14=	0. 60		
R15 =	-4. 3 54	D15=	0. 14	N 8= 1.772499	
R16 =	7. 442	D16=	0. 44	N 9= 1.846660	ν 8= 49.6
R17 -	-12. 275	D17-	0. 39	11 0- 1. 04000U	ν 9= 23.8
R18*=	12. 057	D18=	0. 81	N10= 1.583126	
R19 =	-3. 212	D19=	0. 17	N11= 1. 846680	ν 10= 59. 4
R20 =	-4. 966	D20= 町		111- 1.040000	ν 11= 23.8
R21 =	7. 169	D21=	0. 60	N12= 1. 583126	40
R22 =	~10. 614	D22=	0. 03	11. 100120	ν 12= 59 ₋ 4
R23 =	10. 386	D23=	0. 18	N13= 1. 805181	10
R24 =	3. 038	D24=	0. 74	N14= 1. 487490	ν 13= 25. 4
R25 =	-68. 690	D25=	0. 03	11401400	ν 14= 70, 2
R26 =	5. 180	D26=	0. 42	N15= 1.603420	. 15 .00 .0
R27 =	18. 977	D27=	0. 35	1. 000420	ν 15= 38. O
R28 =	∞	D28=	0. 35	N16= 1.516330	. 10 010
R29 =	œ	D29=	0. 71	1.010000	ν 16= 64. 2
R30 =	œ	D30=	0. 24	N17= 1.550000	1.17- CO O
R31 =	∞	D31=	3. 54	N18= 1.589130	ν 17= 60. g
R32 =	∞	D32=	0. 42	N19= 1.520000	ν 18= 61. 2 ν 10= 64. 0
R33 =	∞			1,010000	ν 19= 64. O

焦点距離 可変間隔	1. 00	6. 04	15. 42
D 5	0. 16	5. 31	6. 76
D 13	6. 89	1. 75	0. 30
D 20	3. 50	2. 49	3. 47

* 印非球面 非球面係数 R18 k=-1.59540e+00 B=-2.75872e-03 C=2.79593e-04 D=-1.02196e-04 E=1.51980e-05

	f=1~15. 43		Fno=1. 65~2. 65	2ω= 59. 0	° ~4 5°
R1 =	14. 448	D 1=	0. 30	N 1= 1.846660	
R2 =	7. 307	D 2=	0. 99		ν 1= 23.8
R 3 =	-68. 744	D 3=	0. 04	N 2= 1.603112	ν 2= 60.7
R4 =	6. 579	D 4=	0. 57	N 3= 1.696797	
R 5 =	17. 338	D 5=		N 9- 1.090191	ν 3= 55.5
R6 =	7. 309	D 6=	0, 16	N 4= 1,882997	
R7 =	1. 622	D 7=	0. 65	11 4- 1,002001	ν 4= 40.8
R 8 =	-5. 306	D 8=	0. 14	N 5= 1, 882997	
R 9 =	8. 431	D 9=	0. 11	17 3- 1.002887	ν 5= 40.8
RIO =	3. 341	D10=	0. 58	N 6= 1.846660	
R11 =	−5. 076	D11=	0. 06	1 0- 1.040000	ν 6= 23.8
R12 =	-3. 356	D12=	0. 14	N 7= 1.772499	v. 7- 40 0
R13 =	25. 317	D13= 7		/ 1, 1/2400	ν 7= 49.6
R14 =	(統)	D14=	0. 57		
R15 =	-5. 556	D15=	0. 14	N 8= 1.772499	ν 8= 49.6
R16 =	4. 910	D16=	0. 42	N 9= 1.846660	ν 9= 23.8
R17 =	-54. 213	D17=	0. 55	1.01000	<i>b</i> 5- 23, 6
R18*=	7. 365	D18=	0. 85	N10= 1.583126	ν 10= 59. 4
R19 =	-3. 269	D19=	0. 17	N11= 1. 846660	$\nu 10 = 33.4$ $\nu 11 = 23.8$
R20 =	-5. 610	D20= F	可変		V 11- 23. 0
R21*=	10. 245	D21=	0. 53	N12= 1. 583126	ν 12= 59, 4
R22 =	-11, 430	D22=	0. 03		V 12- Ja. 4
R23 =	4. 850	D23=	0. 18	N13= 1.846660	ν 13= 23. 8
R24 =	2, 832	D24=	0. 92	N14= 1. 487490	ν 14= 70. 2
R25 =	-11. 531	D25=	0. 35		V 14- 10. 2
R26 =	œ	D26=	0. 35	N15= 1.516330	ν 15= 64, 2
R27 =	∞	D27=	0. 71		04.2
R28 =	∞	D28=	0. 24	N16= 1.550000	ν 16= 60. O
R29 =	®	D29=	3. 54	N17= 1. 589130	ν 17= 61. 2
R30 =	∞	D30=	0. 42	N18= 1. 520000	ν 18= 64. 0
R31 =	∞				- 10 UT. U

焦点距離 可変間隔	1. 00	6. 15	15. 43
D 5	0. 16	5. 31	6. 76
D 13	6. 90	1. 76	0. 31
D 20	2. 99	1. 95	2. 96

*印非球面 非球面係数 R18 k=1.71304e+00 B=-3.52919e-03 C= 1.32785e-04 D=-7.87389e-05 E= 1.36494e-05 R21 k=9.97285e+00 B=-1.90572e-03 C=-8.84882e-05 D= 3.08971e-05 E=-5.17678e-06

[0060]

	f=1~16.08	F	no=1. 65~2. 75	200 FO 0	9 (00
R1 =	14, 556	D 1=	0. 30	00.0	~4.0
R2 =	7. 387	D 2=	0. 99	N 1= 1.846660	ν 1= 23.8
R 3 =	-66, 855	D 3=	0. 04	N 2= 1.603112	ν 2= 60.7
R 4 =	6, 636	D 4=	0. 57	N 0 1 22222	
R 5 =	17. 133	D 5= □}	ts 0.51	N 3= 1.696797	ν 3= 55.5
R6 =	7. 155	D 6=	0.16	N 4 4 888888	
R7=	1. 600	D 7=	0. 65	N 4= 1.882997	ν 4= 40.8
R 8 =	-5. 391	D 8=	0. 03	N F 1 50000-	
R 9 =	8. 731	D 9=	0.14	N 5= 1.882997	ν 5= 40.8
R10 =	3. 271	D10=	0.58	N.C. I. Dinner	
R11 =	-5. 348	D11=	0. 08	N 6= 1.846660	ν 6= 23.8
R12 =	-3. 464	D12=	0. 14	N 7. 1 550.00	
R13 =	21. 334	D13= 可愛	F	N 7≈ 1.772499	ν 7= 49.6
R14 =	(統)	D14=	0. 54		
R15 =	−6. 45 7	D15=	0. 14	N 8= 1.772499	_
R16 =	4. 445	D16=	0. 42	N 9= 1.846660	ν 8= 49.6
R17 =	60. 000	D17=	0. 51	M 0- 1.040000	ν 9= 23.8
R18*=	7. 173	D18=	0. 85	N10= 1. 583126	
R19 =	-3. 304	D19=	0. 17	N11= 1. 846660	ν 10= 59. 4
R20 =	-5. 362	D20= 可変		MII- 1. 040000	ν 11= 23.8
R21*=	10. 013	D21=	0. 53	N12= 1.583126	
R22 =	-14. 510	D22=	0. 03	H12- 1. 303120	ν 12= 59. 4
R23 =	4. 830	D23=	0. 18	N13= 1.846660	
R24 =	2, 832	D24=	0. 92	N14= 1. 487490	ν 13= 23. 8
R25 =	-10. 073	D25=	0. 35	114- 1.40/480	ν 14= 70. 2
R26 =	œ	D26=	0. 35	N15= 1. 516330	
R 2 7 =	œ	D27=	0. 71	1. 310330	ν 15= 64. 2
R28 =	c c	D28=	0. 24	N16= 1.550000	
R29 =	c c	D29=	3.54	N17= 1. 589130	ν 16= 60. 0
R30 =	œ	D30=	0. 42	N18= 1. 520000	ν 17= 61. 2
R31 =	∞			1. 020000	ン18= 64.0

焦点距離 可変間隔	1.00	6. 21	16. 08
D 5 D 13 D 20	0. 16 7. 04 3. 36	5. 41 1. 80 2. 28	6. 89 0. 32 3. 35

* 印非球面 非球面係数 R18 k=1.70065e+00 B=-3.71689e-03 C= 1.29974e-04 D=-7.31900e-05 E= 1.19400e-05 R21 k=9.54122e+00 B=-1.84461e-03 C=-8.80745e-05 D= 2.61881e-05 E=-4.30759e-06

[0061]

【外8】

	f=1~16, 10		D 1 00		
D 1			Fno=1. 65~2. 67	2ω= 59, 0°	~4.0°
R 1 =	14. 266	D 1=	0. 30	N 1= 1.846660	ν 1= 23.8
R 2 =	7. 309	D 2=	1. 01	N 2= 1.603112	ν 2≈ 60.7
R 3 =	-76. 889	D 3=	0. 04		2 00.1
R 4 =	6. 599	D 4≈	0. 58	N 3= 1.696797	ν 3= 55.5
R 5 =	17. 367	D 5= 1	可変		v 3- 33. 5
R 6 =	8. 250	D 6=	0, 16	N 4= 1.882997	ν 4= 40.8
R 7 =	1. 567	D 7=	0. 67	- 1 11002007	ν 4- 40. 8
R 8 =	-6. 044	D 8=	0. 14	N 5= 1.882997	5 40 0
R 9 =	9. 892	D 9=	0. 11	0 1.002001	ν 5= 40.8
R10 =	3. 116	D10=	0, 55	N 5= 1.846660	
R11 =	−5. 918	D11=	0. 05	14 0- 1, 640000	ν 6= 23.8
R12 =	-4.064	D12=	0. 14	N 7= 1.772499	
R13 =	10. 682	D13= 7		1 1- 1. (/Z489	ν 7= 49.6
R14 =	(紋り)	D14=	0.66		
R15 =	-3. 562	D15=	0. 18	N 8= 1.772499	
R16 =	-16. 115	D16=	0. 32	N 5- 1. (12489	ν 8= 49.6
R17*=	12. 110	D17=	0. 81	N 9= 1.603112	
R18 =	-3, 604	D18= 1		N 9- 1. 003112	ν 9= 60.7
R19*=	5. 099	D19=	0.66	NIO- 1 Feeten	
R20 =	-27, 004	D20=	0. 30	N10= 1.583126	ν 10= 59.4
R21 =	12. 568	D21=	0. 18	N11- 1 0/0000	
R22 =	4. 078	D22=	0. 78	N11= 1.846660	ν 11= 2 <u>3.</u> 8
R23 =	-5. 659	D23=	0. 75	N12= 1.487490	ν 12= 70. 2
R24 =	6 0	D24=	0. 35	NID I PIOCO	
R25 =	∞	D25=	0. 33 0. 71	N13= 1.516330	ν 13= 64. 2
R26 ≈	&	D26=		214 4	
R27 =	00	D20- D27=	0. 24	N14= 1.550000	ν 14= 60. O
R28 =	∞ ∞	D21= D28=	3. 54	N15= 1.589130	ν 15= 61. 2
R29 =	ω ω	D20-	0. 42	N16= 1.520000	ν 16= 64, Q
	~				-

焦点距離 可変間隔	1. 00	5. 98	16. 10
D 5	0. 16	5. 37	6. 84
D 13	7. 01	1. 81	0. 34
D 18	4. 16	3. 15	4. 19

*日非政面 非政面係数 B17 k=2.56943e+01 B=-6.08402e-03 C=-1.11466e-04 D=-2.83007e-05 E=0.00000e+00 R19 k=6.27497e-01 B=-3.50832e-03 C= 4.82436e-05 D=-1.48756e-05 E=0.00000e+00

[0062]

	f=1~16, 08		Fno=1. 65~2. 68		
R 1 =	13. 491	ъ.		500 UU, U)° ∼4. 0°
R 2 =	7. 108	D 1=	0. 30	N 1= 1.846660	ν 1= 23.8
R 3 =	-156. 379	D 2=	1. 01	N 2= 1.603112	ν 2= 60.7
R 4 =		D 3=	0. 04		
R 5 =	6. 721	D 4=	0. 58	N 3= 1.696797	ν 3= 55.5
R6=	18. 681	D 5= 1	可変		- 0 00.0
	8. 425	D 6≃	0. 16	N 4= 1.834807	ν 4= 42.7
R 7 =	1. 508	D 7=	0. 67		- 1 144
R 8 =	-5. 965	D 8=	0. 14	N 5= 1, 834807	ν 5= 42.7
R 9 =	7. 802	D 9=	0. 11		0 42, 7
R10 =	3. 066	D10=	0. 55	N 5= 1.846660	ν 6= 23.8
R11 =	-7. 878	D11=	0. 05		V 0- 23. g
R12 =	-4. 920	D12=	0. 14	N 7= 1.772499	ν 7= 49, 6
R13 =	12. 676	D13= 🖫	可変		0 1-48.0
R14 =	(紋り)	D14=	0. 67		
R15 =	-3. 452	D15=	0. 18	N 8= 1.696797	ν 8= 55.5
R16 =	-16. 552	D16=	0. 28	0 11 000101	ν o= oa. σ
R17*=	11. 329	D17=	0. 81	N 9= 1.583126	0 50 4
R18 =	~3. 550	D18= 75		11 0 1.000120	ν 9= 59.4
R19*=	4. 725	D19=	0. 65	N10= 1.583126	. 10 =0 4
R20 =	-34. 150	D20=	0. 30	110- 1.000120	v 10= 59. 4
R21 =	13. 584	D21=	0. 18	N11= 1. 846660	
RZ2 =	3. 861	D22=	0. 78	N12= 1, 487490	ν 11= 23.8
R23 =	-5. 180	D23=	0. 35	112-1.40/480	ν 12= 70. 2
R24 =	80	D24=	0, 35	N13= 1.516330	10 04 0
R 2 5 =	œ	D25=	0. 71	u13- 1. 510330	ν 13= 64. 2
R26 =	∞	D26=	0. 24	V14- 1 FE0000	
R 2 7 =	00	D27=	3. 54	N14= 1.550000	ν 14= 60. 0
R28 =	∞	D28=	0. 42	N15= 1.589130	ν 15= 61. 2
R29 =	œ		V. 70	N16= 1.520000	ν 16= 64. O

焦点距離 可変間隔	1. 00	6. 07	16. 08
D 5	0. 16	5. 42	6. 90
D 13	7. 06	1. 81	0. 33
D 18	3. 63	2. 63	3. 67

*印非球面係数 B17 k=2.18527e+01 B=-6.25263e-03 C=-1.88327e-04 D=-1.78777e-05 E=0.00000e+00 B19 k=6.43103e-01 B=-4.14656e-03 C= 5.29237e-05 D=-2.13505e-05 E=0.00000e+00

[0063]

【外10】

	f=1~16. 10	F	no=1. 65~2. 67	2ω= 59.0°	~4 n°
R 1 =	13. 746	D 1=	0, 30	N 1= 1. 846660	
R2 =	7. 190	D 2=	1. 01	N 2= 1.603112	ν 1= 23.8
R 3 =	-111, 074	D 3=	0. 04	N 2- 1. 603112	ν 2= 60.7
R 4 =	6. 652	D 4=	0.58	N 2- 1 COCTOR	
R 5 =	17. 839	D 5= 可3		N 3= 1.696797	ν 3= 55.5
R6 =	8, 785	D 6=	0. 16	N 4= 1.834807	
R 7 =	1. 517	D 7≃	0. 64	N 4- 1. 8348U/	ν 4= 42.7
R 8 =	-6. 121	D 8=	0. 14	N E- 1 000000	
R 9 =	8. 341	D 9=	0. 11	N 5= 1.882997	ν 5= 40.8
R10 =	3. 088	D10=	0. 55	N 6= 1.846660	
R11 =	-7. 139	D11=	0. 05	M 0- 1.04000U	ν 6= 23.8
R12 =	-4. 657	D12=	0. 14	N 7= 1.772499	
R13 =	12. 972	D13= 可愛		n /- 1. //2488	ν 7= 49.6
R14 =	(紋り)	D14=	0.65		
R15 =	-3. 526	D15=	0. 18	N 8= 1.772499	
R16 =	-14. 465	D16=	0. 37	N 0- 1. 112433	ν 8= 49.6
R17*=	12. 097	D17=	0. 81	N 9= 1.583126	. 0 50 4
R18 =	~3. 671	D18= 可要		N 0- 1. JOSTZO	ν 9= 59.4
R19*=	4. 970	D19=	0. 64	N10= 1. 583126	10- 50-4
R20 =	-50. 896	D20=	0. 30	110- 1.000120	ν 10= 59. 4
R21 =	10. 878	D21=	0. 18	N11= 1, 846660	ν 11= 23. 8
R22 =	3. 860	D22=	0. 80	N12= 1. 487490	v 11 = 23.8 v 12 = 70.2
R23 =	-5. 570	D23=	0. 35	1.40/400	V 1Z= 10. Z
R24 =	∞	D24=	0. 35	N13= 1. 516330	19- 64 0
R 25 =	00	D25=	0. 71	1,010000	ν 13= 64. 2
R26 =	0 0	D26=	0. 24	N14= 1. 550000	v.14- 60 0
R27 =	∞	D27=	3. 54		ν 14= 60.0 ν 15= 61.2
R28 =	∞	D28=	0. 42	2120 2	
R29 =	∞			1. 020000	ν 16= 64. O

焦点距離可変間隔	1. 00	6. 00	16. 10
D 5	0. 17	5. 40	6. 88
D 13	7. 05	1. 81	0. 33
D 18	4. 03	3. 03	4. 07

*印非球面 非球面條数 R17 k=2.27903e+01 B=-5.62838e-03 C=-1.18773e-04 D=-1.36886e-05 E=0.00000e+00 R19 k=7.41373e-01 B=-3.61778e-03 C= 1.31439e-05 D=-1.23548e-05 E=0.00000e+00

[0064]

【外11】

	f=1~16. 10		Fno=1, 65~2, 68	20- 50	79 4 50
R 1 =	13. 567	D 1=	0. 30	DW 00, (J ~4.0°
R 2 =	7. 118	D 2=	1. 01	N 1= 1.846660	ν 1= 23.8
R 3 =	-125. 995	D 3=	0. 01	N 2= 1.603112	ν 2= 60.7
R 4 =	6. 654	D 4=	0. 58	N. D. 4	
R 5 =	18. 010	D 5= 16		N 3= 1.696797	ν 3=55.5
R6 =	8. 678	D 6=	0.16	N 4 4 55555	
R7 =	1. 526	D 7=	0. 64	N 4= 1.882997	ν 4= 40.8
R 8 =	-5. 907	D 8=	0. 14	W. F	
R 9 =	7. 868	D 8=	0. 11	N 5= 1.834807	ν 5= 42.7
R10 =	3. 102	D10=	0. 55	N C 1 040000	
R11 =	-8. 652	D11=	0.04	N 6= 1.846660	ν 6= 23.8
R12 =	-4. 703	D12=	0.14	N 7 1 550 ton	
R13 =	13. 795	D13= च		N 7= 1.772499	ν 7= 49.6
R14 =	(紋り)	D14=	0.65		
R15 =	-3. 705	D15≈	0. 18	N 0- 1 770400	
R16 =	-16. 327	D16=	0. 35	N 8= 1.772499	ν 8= 49.6
R1 7 ≉≖	11. 960	D17=	0. 81	N 0- 1 F00100	
R18 =	-3. 626	D18= 可		N 9= 1.583126	ν 9=59.4
R19*=	5. 020	D19=	0. 64	N10= 1.583126	
R20 =	-54. 719	D20=	0.30	H10- 1. 565120	ν 10= 59, 4
R21 =	10. 668	D21=	0. 18	N11= 1.846660	
R22 =	3. 837	D22=	0. 81	N12= 1. 487490	ν 11= 23. 8
R23 =	-5. 488	D23=	0. 35	112- 1.40/480	ν 12= 70. 2
R24 ≈	∞	D24=	0. 35	N13= 1.516330	
R25 =	∞	D25=	0.71	113- 1. 310330	ν 13= 64, 2
R26 =	∞	D26=	0. 24	N14= 1.550000	
R27 =	80	D27=	3. 54	N15= 1.589130	ν 14= 60. 0
R28 =	∞	D28=	0. 42	N16= 1. 520000	ν 15= 61. 2
R29 =	œ	-	-1 10	110- 1, 020000	ν 16= 64. O

焦点距離 可変間隔	1. 00	5. 99	16. 10
D 5 D 13 D 18	0. 17 7. 05 4. 07	5. 42 1. 81 3. 07	6. 90 0. 33 4. 11

*印非球面 非球面係数 B17 k=2.23235e+01 B=-5.82580e-03 C=-1.05814e-04 D=-1.52391e-05 E=0.00000e+00 B19 k=7.55412e-01 B=-3.56320e-03 C= 1.14992e-05 D=-1.20454e-05 E=0.00000e+00

[0065]

【外12】

	f=1~16.10		Fno=1. 65~2. 68		
R 1 =	14, 274	D 1=		2w- 00,	0° ~4.0°
R2 =	7. 309	D 1- D 2=	0. 30	N 1= 1.846660	ν 1= 23.8
R 3 =	-76. 524	D 3=	1. 01	N 2= 1.603112	ν 2≈ 60.7
R 4 =	6. 599	D 3= D 4=	0. 04		
R 5 =	17. 369		0.58	N 3= 1.696797	ν 3≈55.5
R 6 =	8, 182	D 5= i			
R 7 =	1, 559	D 6= D 7=	0. 16	N 4= 1.882997	ν 4= 40.8
R 8 =	-6. 012	D 8=	0. 67		- 10.0
R 9 =	10. 283		0. 14	N 5= 1.882997	ν 5= 40.8
R10 =	3. 100	D 9=	0. 11		- 10.0
R11 =	-6. 133	D10=	0. 55	N 6= 1.846660	ν 6= 23.8
R12 =	-4. 154	D11=	0. 05		
R13 =	10. 551	D12=	0. 14	N 7= 1.772499	ν 7= 49.6
R14 ≈	(紀文り)	D13= Ta D14=			
R15 =	-3. 512		0. 66		
R16 =	-15. 411	D15=	0. 18	N 8= 1.772499	ν 8= 49.6
R17*=	11. 773	D16=	0. 32		
R18 =	-3. 512	D17=	0. 81	N 9= 1.583126	ν 9= 59, 4
R19*=	5. 060	D18≈ म्			- 0 00.4
R20 =	-25. 181	D19=	0. 67	N10= 1. 583126	ν 10= 59, 4
R21 =	13. 185	D20=	0. 30		- 10 00, 4
R22 =	4. 105	D21=	0. 18	N11= 1. 846660	ν 11= 23, 8
R23 =	-5. 634	D22=	0. 78	N12= 1. 487490	ν 12= 70. 2
R24 =	-0.034 ©	D23≃	0. 35		- 10. 6
R25 =	∞ ∞	D24=	0. 35	N13= 1. 516330	ν 13= 64, 2
R26 =		D25=	0. 71		V 10- 04, Z
R27 =	œ	D26=	0. 24	N14= 1. 550000	ν14= 60, 0
R28 =	œ 	D27=	3. 54	N15= 1. 589130	ν 15= 61. 2
R29 =	œ	D28=		N16= 1. 520000	ν 16= 64, 0
1779 =	∞				₩ 10- 04. U

焦点距離 可変間隔	1. 00	6. 00	16. 10
D 5	0. 16	5. 37	6. 84
D 13	7. 02	1. 81	0. 34
D 18	4. 11	3. 11	4. 16

*印非球面 非球面係数 B17 k=2.24174e+01 B=-6.23144e-03 C=-1.05546e-04 D=-1.73115e-05 E=0.00000e+00 R19 k=5.10561e-01 B=-3.44827e-03 C= 4.58683e-05 D=-1.23288e-05 E=0.00000e+00

[0066]

【外13】

	f=1~14.61		Fno=1. 65~2. 53	2m= 50	0° ~4. 4°
R 1 =	14. 769	D 1≈	0. 30	200 00,	
R2 =	7. 439	D 2=	0. 89	N 1= 1.846660	ν 1= 23.8
R 3 =	-75. 427	D 3=	0. 04	N 2= 1.603112	ν 2=60.7
R4 =	6. 741	D 4=	0.57	N 2 1 000000	
R 5 =	17. 783	D 5= 7		N 3= 1.696797	ν 3= 55.5
R6=	6. 595	D 6=	0. 16	N 4- 1 00000	
R7 =	1. 630	D 7=	0. 65	N 4= 1.882997	ν 4= 40.8
R 8 =	-4. 919	D 8=	0. 14	N E- 1 000007	
R 9 =	7. 350	D 9=	0.11	N 5= 1.882997	ν 5= 40.8
R10 =	3. 412	D10=	0, 58	N 5= 1,846660	
R11 =	-4. 519	D11=	0.08	11 0- 1, 040000	ν 6= 23.8
R12 =	-3. 099	D12=	0.14	N 7= 1,772499	
R13 =	51. 053	D13= 🖬		11 1- 1, (12499	ν 7= 49.6
R14 =	(教り)	D14=	0. 55		
R15 =	-5. 958	D15=	0. 14	N 8= 1.772499	
R16 =	4. 450	D16=	0. 42	N 9= 1.846660	ν 8= 49.6
R17 =	67. 055	D17=	0. 34	14 0- 1. 040000	ν 9= 23.8
R18*=	6. 761	D18=	0. 85	N10= 1.583126	. 10 50 4
R19 =	-3. 017	D19=	0. 17	N11= 1. 846660	ν 10= 59. 4
R20 =	-4. 923	D20= 🗐		1111- 1. 040000	ν 11= 23, 8
R21*=	10. 622	D21=	0. 53	N12= 1. 516330	10 04 0
R22 =	-12. 034	D22=	0. 03	1.01000	ν 12= 64. 2
R23 =	4. 856	D23=	0. 18	N13= 1. 846660	12 02 0
R24 =	2. 832	D24=	0, 92	N14= 1. 516330	ν 13= 23. 8
R25 =	-11. 264	D25=	可変	1, 010000	ν 14= 64. 2
R26*=	- 5. 117	D26≈	0. 35	N15= 1.516330	v.15 64-0
R27 =	-4. 790	D27=	0. 71	1,010000	ν 15= 64. 2
R28 =	8	D28=	0. 24	NI6= 1.550000	16- 60 0
R29 =	8	D29=	3. 54	N17= 1. 589130	ν 16= 60. 0 ν 17= 61. 2
R30 =	œ	D30=	0. 42	N18= 1. 520000	
R31 =	∞			11 020000	ν 18= 64. O

焦点距離可変間隔	1.00	6. 03	14, 61
D 5	0. 18	5. 41	6. 89
D 13	7. 03	1. 78	0. 30
D 20	3. 46	2. 26	3. 03
D 25	0. 71	1. 91	1. 14

*印非球面 非球面係数

R18 k=1. 42924e+00 B=-3. 77394e-03 C= 8. 07351e-05 D=-4. 17413e-05 E= 8. 03871e-06 R21 k=1. 02571e+01 B=-1. 93447e-03 C=-8. 48904e-05 D= 2. 48044e-05 E=-3. 54895e-06 R26 k=2.07625e-01 B=-3.08758e-04 C= 1.00476e-04 D= 1.13951e-05 E=-1.14348e-05

[0067]

【発明の効果】以上説明したように構成することによ り、変倍比15以上と高変倍でFNo.1.6程度と大 口径を確保しながらも、色分解用プリズム等の光学素子 やズームレンズ部の保護を目的とした光学素子が入るバ ックフォーカス空間を充分に確保しつつ全ズーム域・全 物体距離にわたって良好な性能を有するリアフォーカス 式のズームレンズの提供が可能になり、このズームレン ズを用いて小型軽量高性能なレンズ着脱式ビデオカメラ を実現することができる。

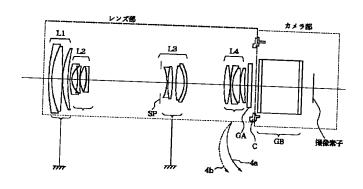
【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明に関する数値実施例1のレンズ断面図。
- 【図2】本発明に関する数値実施例2のレンズ断面図。
- 【図3】本発明に関する数値実施例3のレンズ断面図。
- 【図4】本発明に関する数値実施例4のレンズ断面図。
- 【図5】本発明に関する数値実施例5のレンズ断面図。
- 【図6】本発明に関する数値実施例6のレンズ断面図。
- 【図7】本発明に関する数値実施例7のレンズ断面図。
- 【図8】本発明に関する数値実施例8のレンズ断面図。

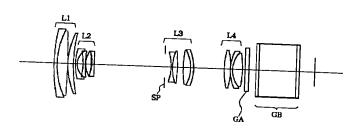
- 【図9】本発明に関する数値実施例9のレンズ断面図。
- 【図10】本発明に関する数値実施例1の諸収差図。
- 【図11】本発明に関する数値実施例2の諸収差図。
- 【図12】本発明に関する数値実施例3の諸収差図。
- 【図13】本発明に関する数値実施例4の諸収差図。
- 【図14】本発明に関する数値実施例5の諸収差図。
- 【図15】本発明に関する数値実施例6の諸収差図。
- 【図16】本発明に関する数値実施例7の諸収差図。
- 【図17】本発明に関する数値実施例8の諸収差図。
- 【図18】本発明に関する数値実施例9の諸収差図。
- 【図19】本発明に関するズームレンズの原理図。 【符号の説明】
- L1 第1レンズ群
- L2 第2レンズ群
- L3 第3レンズ群
- L4 第4レンズ群
- g g線
- d d線
- ΔΜ メリディオナル像面

ΔS サジタル像面

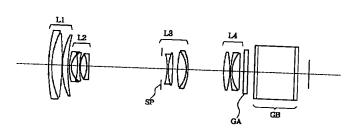
[図1]



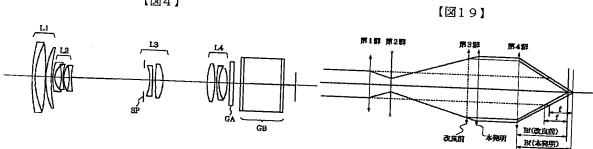
【図2】



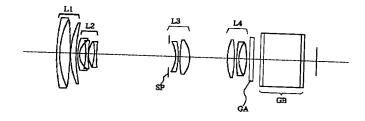
【図3】



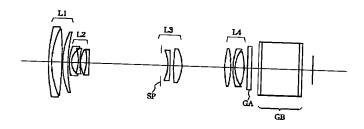
【図4】



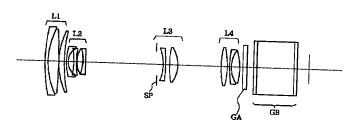
【図5】



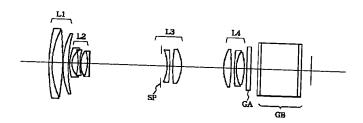
【図6】



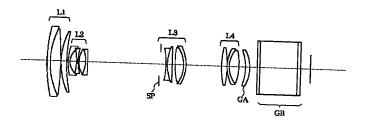
【図7】



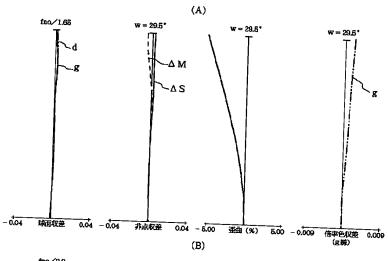
【図8】

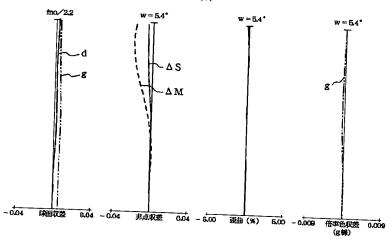


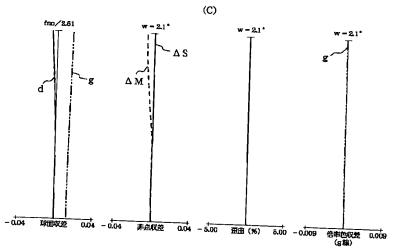
【図9】



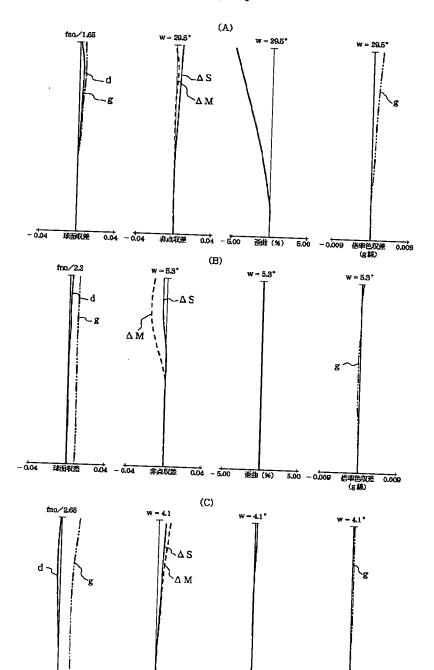
【図10】







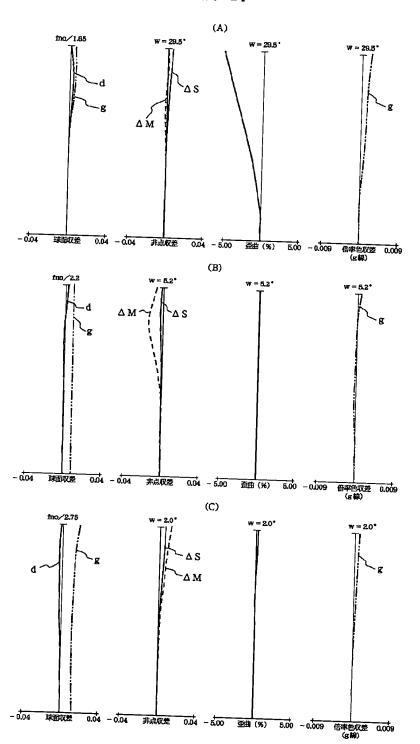
【図11】



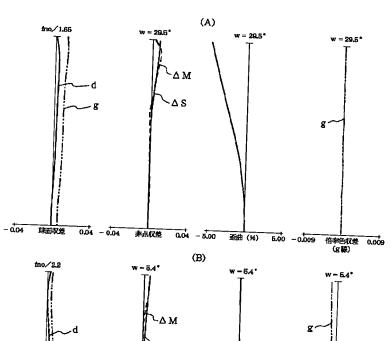
非点収差 0.04 - 8.00 亚曲 (%) 5.00 - 0.009 倍率色収差 0.009 (g/編)

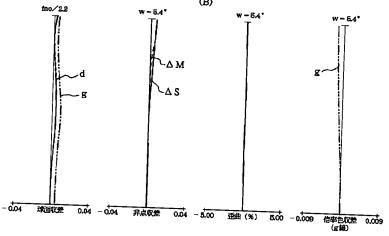
球面収差 0.04 - 0.04

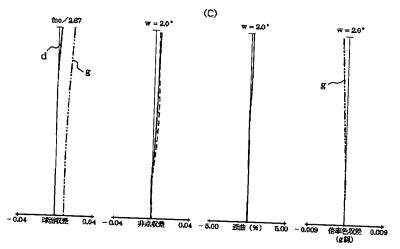
【図12】



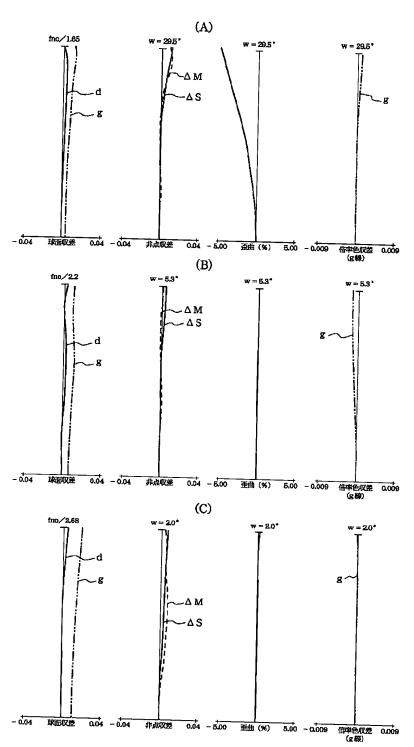
【図13】



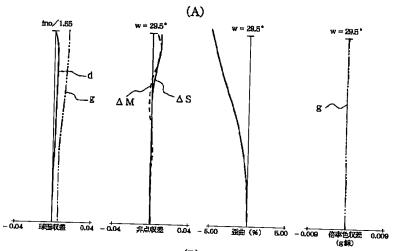


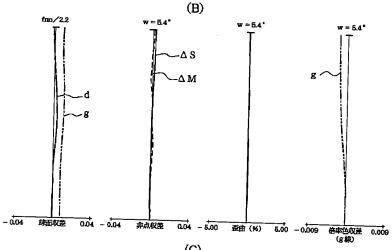


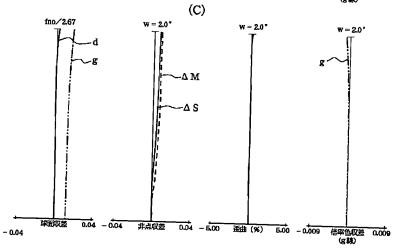
【図14】



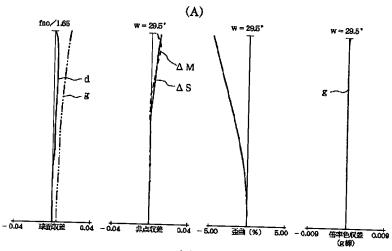
【図15】

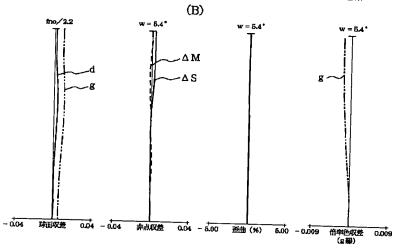


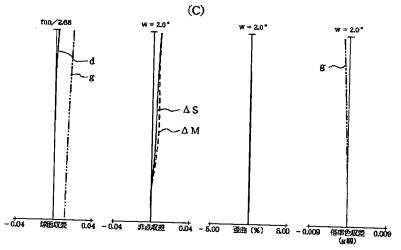




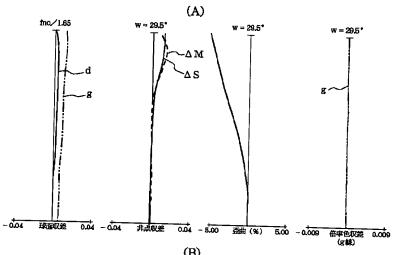
【図16】

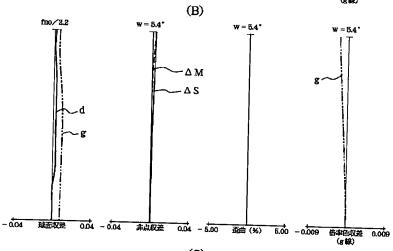


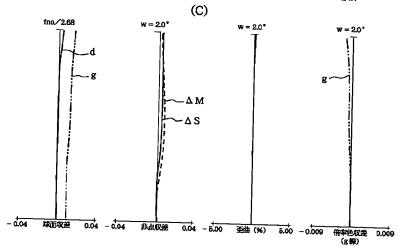




【図17】







【図18】

